ФЕДЕРАЛЬНОЕ АГЕНТСТВО ЖЕЛЕЗНОДОРОЖНОГО ТРАНСПОРТА

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Иркутский государственный университет путей сообщения» (ФГБОУ ВО ИрГУПС)

УТВЕРЖДЕНА приказом ректора от «31» мая 2024 г. № 425-1

Б1.В.ДВ.06.01 Методы искусственного интеллекта в мехатронике и робототехнике

рабочая программа дисциплины

Специальность/направление подготовки — 15.04.06 Мехатроника и робототехника и робототехника и робототехника и робототехника и робототехника на транспорте Квалификация выпускника — Мехатроника и робототехника и ранспорте Квалификация выпускника — Мехатроника и робототехника на транспорте Квалификация выпускника — Мехатроника и робототехника и робототехника и робототехника на транспорте Квалификация выпускника — Мехатроника и робототехника и ро

Общая трудоемкость в з.е. -4 Формы промежуточной аттестации Часов по учебному плану (УП) -144 очная форма обучения: В том числе в форме практической подготовки (ПП) - экзамен 3 семестр

(очная)

Очная форма обучения Распределение часов лисциплины по семестрам

т испределение тисов дисципины по семестрим	
3	Итого
Часов по УП	Часов по УП
51/15	51/15
31/13	31/13
17	17
17	17
17/15	17/15
57	57
36	36
144/15	144/15
	3 Часов по УП 51/15 17 17 17/15 57 36

^{*} В форме ПП – в форме практической подготовки.



Рабочая программа дисциплины разработана в соответствии с федеральным государственным образовательным стандартом высшего образования — магистратура по направлению подготовки 15.04.06 Мехатроника и робототехника, утвержденным Приказом Министерства науки и высшего образования Российской Федерации от 14.08.2020 № 1023.

Программу составил(и): д.т.н., профессор, профессор, С.П. Круглов

Рабочая программа рассмотрена и одобрена для использования в учебном процессе на заседании кафедры «Автоматизация производственных процессов», протокол от «21» мая 2024 г. № 12

Зав. кафедрой, д. т. н., профессор

А.В. Лившиц

	1 ЦЕЛИ И ЗАДАЧИ ДИСЦИПЛИНЫ					
	1.1 Цели дисциплины					
1	изучение основ теории искусственного интеллекта и ее приложений к задачам управления транс-					
1	портными системами					
2	изучение основ теории искусственного интеллекта и ее приложений к задачам управления транс-					
2	портными системами					
	1.2 Задачи дисциплины					
1	изучение новых методов и алгоритмов, задач и компьютерных программ, созданных в области ис-					
1	кусственного интеллекта					
2	овладение важнейшими методами решения прикладных задач в области компьютерного моделиро-					
2	вания робототехнических систем, включая методы искусственного интеллекта					
2	формирование устойчивых навыков по применению методов искусственного интеллекта при реше-					
3	нии робототехнических задач, включая методы построения программного движения роботов					
4	оптимизация алгоритмов и управление поведением робота					

	2 МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ В СТРУКТУРЕ ОПОП						
Блок/	Блок/часть ОПОП Блок 1. Дисциплины / Часть, формируемая участниками образовательных отношений						
	2.1 Дисциплины и практики, на которых основывается изучение данной дисциплины						
1	1 Б1.О.08 Информационно-измерительные системы						
2	Б1.О.09 Навигационные системы						
3	Б1.О.12 Моделирование многозвенных систем и управление						
4	Б1.О.13 Мехатронные и робототехнические системы на транспорте						
5	Б1.О.15 Отраслевые стандарты и документация						
6	Б1.В.ДВ.03.01 Микропроцессорное управление силовой электроникой						
7	Б1.В.ДВ.04.01 Интерфейсы мехатронных систем						
8	Б2.О.01(У) Учебная - ознакомительная практика						
9	ФТД.01 Системы автоматизированного проектирования и производства						
10	ФТД.02 Защита интеллектуальной собственности						
	2.2 Дисциплины и практики, для которых изучение данной дисциплины						
	необходимо как предшествующее						
1	Б2.О.02(Н) Производственная - научно-исследовательская работа						
2	Б2.О.03(П) Производственная - проектная практика						
3	Б2.О.04(Пд) Производственная - преддипломная практика						
4	Б3.01(Д) Выполнение, подготовка к процедуре защиты выпускной квалификационной работы						
5	Б3.02(Д) Защита выпускной квалификационной работы						

3 ПЛАНИРУЕМЫЕ РЕЗУЛЬТАТЫОБУЧЕНИЯ ПО ДИСЦИПЛИНЕ, СООТНЕ-СЕННЫЕ С ТРЕБОВАНИЯМИ К РЕЗУЛЬТАТАМ ОСВОЕНИЯ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЙ ПРОГРАММЫ

TA	OBITIOURI	TENDITOH III OTT MINIMIDI
Код и наимено- вание компе- тенции	Код и наименование инди- катора достижения компе- тенции	Планируемые результаты обучения
ПК-1		2rom.
ПК-1 Способен прово-		Знать: — современное состояние теории искусственного интеллекта; — принципы построения систем, основанных на нечеткой ло-
дить научно-		гике, искусственных нейронных сетях, генетических алгоритмах, с использованием экспертных систем.
исследо- ватель- ские и опытно-	ПК-1.2 Определяет сферы применения и управляет результатами научно-исследовательских и опытно-конструкторских работ в области	Уметь: — оценивать характеристики систем с искусственным интеллектом; — синтезировать типовые системы управления с искусственным интеллектом.
конструкторские работы в области мехатроники и робототехники	мехатроники и робототех-	Владеть: — типовыми методами обучения нейронных сетей; — типовыми методами использования нечёткой логики в системах управления; — методами оптимизации на основе генетических алгоритмов.
ПК-2 Способен		Знать: аппаратные и программные средства для внедрения систем искусственного интеллекта.

тывать проекты мехатронных и робототехнических систем, автоматизированных и робототехнических систем, автоматизированных и робототех сами и существляет техническое сами, производственными процесскими, производственными процесскими, производственными процессами, а также осуществлять техническое руководство процессами и х разработки и реализации	разраба-	ПК-2.1 Разрабатывает про-	Уметь: использовать компьютерные инструментальные сред-
проекты мехатронных и робототех и производственными процессами их разработки производственными процессами, а также осуществлять техническое руководство процессами, а также осуществлять техническое руководство процессами их разработки процессами их разработки процессами их разработки процессами их разработки производственными процессами их разработки процестванных систем управных систем управных их разработки их ра			1 17
мехатронных и робототехнических систем, автомати-зированных систем управления технологическими, производственными и процессами и разработки Владеть: — типовыми методами решения практических задач построения систем искусственного интеллекта в области мехатроники и робототехники; — методами технического руководства процессами разработки систем искусственного интеллекта в области мехатроники и робототехники. — методами технического руководства процессами разработки систем искусственного интеллекта в области мехатроники и робототехники.	проекты		
ных и ро- бототех- нических систем, автомати- зирован- ных си- стем управле- ния тех- нологиче- скими, производ- ствен- ными процес- сами и осуществляет техни- ческое руковод- ствен- ными процес- сами, а также осу- ществ- лять тех- ническое руковод- ство про- цессами их разра- ботки и реализа-	*		
бототех- нических систем, автомати- зирован- ных си- стем управле- ния тех- ниологиче- скими, производ- ствен- ными процес- сами, а также осу- ществ- лять тех- ническое руковод- ство про- цессами их разра- ботки и реализа-	-	1	
сами и осуществляет техническое руководство процессами их разработки Владеть: — типовыми методами решения практических задач построения систем искусственного интеллекта в области мехатроники и робототехники; — методами технического руководства процессами, а также осуществлять техническое руководство процессами их разработки и реализа-	-		
систем, автомати- зирован- ных си- стем управле- ния тех- нологиче- скими, производ- ствен- ными процес- сами, а также осу- ществ- лять тех- ническое руковод- ство про- цессами их разра- ботки и реализа-			
автомати- зирован- ных си- стем управле- ния тех- нологиче- скими, производ- ствен- ными процес- сами, а также осу- ществ- лять тех- ническое руковод- ство про- цессами их разра- ботки и реализа-	систем,	1	
зированных систем управления технологическими, производственными процессами, а также осуществ-лять техническое руководство процессами их разработки и реализа-	-		
ных си- стем управле- ния тех- нологиче- скими, производ- ствен- ными процес- сами, а также осу- ществ- лять тех- ническое руковод- ство про- цессами их разра- ботки и реализа-	зирован-	1 1	
управления техническими, производственными процессами, а также осуществелять техническое руководствення техническое руководствения систем искусственного интеллекта в области мехатроники и робототехники; — методами технического руководства процессами разработки систем искусственного интеллекта в области мехатроники и робототехники.	*		
управления техническими, производственными процессами, а также осуществелять техническое руководствення техническое руководствення техническое руководствення техническое от процессами их разработки и реализа-	стем		
ния тех- нологиче- скими, производ- ствен- ными процес- сами, а также осу- ществ- лять тех- ническое руковод- ство про- цессами их разра- ботки и реализа-	управле-		
скими, производ- ствен- ными процес- сами, а также осу- ществ- лять тех- ническое руковод- ство про- цессами их разра- ботки и реализа-	- 1		
- типовыми методами решения практических задач построения систем искусственного интеллекта в области мехатроники и робототехники; — методами технического руководства процессами разработки систем искусственного интеллекта в области мехатроники и робототехники.	нологиче-		To the state of th
производ- ствен- ными процес- сами, а также осу- ществ- лять тех- ническое руковод- ство про- цессами их разра- ботки и реализа-	скими,		
также осу- ществ- лять тех- ническое руковод- ство про- цессами их разра- ботки и реализа-	,		
процес- сами, а также осу- ществ- лять тех- ническое руковод- ство про- цессами их разра- ботки и реализа-			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
ботки систем искусственного интеллекта в области мехатроники и робототехники. ботки систем искусственного интеллекта в области мехатроники и робототехники. ботки систем искусственного интеллекта в области мехатроники и робототехники.	ными		_
также осу- ществ- лять тех- ническое руковод- ство про- цессами их разра- ботки и реализа-	процес-		
также осу- ществ- лять тех- ническое руковод- ство про- цессами их разра- ботки и реализа-	сами, а		
ществ- лять тех- ническое руковод- ство про- цессами их разра- ботки и реализа-	также		ники и робототехники.
ществ- лять тех- ническое руковод- ство про- цессами их разра- ботки и реализа-	ocy-		
ническое руковод- ство про- цессами их разра- ботки и реализа-	-		
руковод- ство про- цессами их разра- ботки и реализа-	лять тех-		
ство про- цессами их разра- ботки и реализа-	ническое		
ство про- цессами их разра- ботки и реализа-	руковод-		
цессами их разра- ботки и реализа-	ство про-		
ботки и реализа-	_		
ботки и реализа-	их разра-		
ции	реализа-		
	ции		

	4 СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ ДИС	СЦИП	ЛИН	Ы			
		Семестр	Очі	*Код инди-			
Код	Наименование разделов, тем и видов работ		Лек	Пр	Лаб	СР	ка- тора до- сти- же- ния ком- пе- тен- ции
1.0	Раздел 1 Оперативно-советующие экспертные системы.						
1.1	Тема 1. История развития искусственного интеллекта и интеллектуального управления. Классификация методов искусственного интеллекта (ИИ) в мехатронике и робототехнике. Изучение основных компонент ИИ и экспертных систем. Исследование принципов построения экспертных регуляторов на основе генетических алгоритмов. (Л, ПЗ, ЛР)	3	1	1	2/2	11	ПК- 1.2 ПК- 2.1
1.2	Тема 2. Системы, основанные на знаниях. Изучение принципов построения экспертных регуляторов и оперативно-советующих экспертных систем. Исследование постановок задачи формирования назначенной траектории движения транспортного средства на основе экспертных оценок. (Л, ПЗ, ЛР)	3	1	1	1/1	8	ПК- 1.2 ПК- 2.1
2.0	Раздел 2. Искусственные нейронные сети и их применение в						
2.1	задачах управления.						
2.1	Тема 3. Общие сведения об искусственных нейронных сетях (ИНС). Математическая модель персептрона. Изучение алгоритма обратного распространения ошибки сигнала. Исследование алгоритма обратного распространения ошибки в пакете Matlab/Neuronet. (Л, ПЗ, ЛР)	3	1	2	2/2	5	ПК- 1.2 ПК- 2.1

	4 СТРУКТУРА И СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ						
		Очная форма				*Код	
				ч	асы	ı	инди-
Код	Наименование разделов, тем и видов работ	Се-местр	Лек	Пр	Лаб	СР	ка- тора до- сти- же- ния ком- пе- тен- ции
2.2	Тема 4. Классификация ИНС. Алгоритм обучения с учителем.						ПК-
	Изучение особенностей применения алгоритма обратного распространения ошибки сигнала в системах управления. Исследование алгоритмов обратного распространения ошибки в задачах программного управления и ПИД-регулирования. (Л, ПЗ, ЛР)	3	2	2	2/2	4	1.2 ПК- 2.1
2.3	Тема 5. Симплексные методы настройки ИНС. Алгоритмы обучения без учителя. Исследование алгоритмов обучения Хебба и						ПК- 1.2
	Кохонена для настройки нейронных динамических сетей в пакете Matlab/Neuronet. (Л, ПЗ, ЛР)	3	2	2	2/2	6	ПК- 2.1
2.4	Тема 6. Нейросети Хопфилда и Хэмминга. Двунаправленная ассоциативная память. Изучение основных направлений развития нейросетевых технологий и технологий нейроуправления в мехатронике и робототехнике. (Л, ПЗ)	3	2	1		4	ПК- 1.2 ПК- 2.1
3.0	Раздел З.Нечеткая логика и ее применение в задачах управ-						
	ления.						
3.1	Тема 7. Основы теории нечетких множеств. Изучение принципов построения интеллек-туальных систем с сигнальной самонастройкой нечеткого регулятора. Исследование реакции системы на ступенчатую функцию и гармонический сигнал в пакете Matlab/SimuLink/ Fuzzy. (Л, ПЗ, ЛР)	3	2	2	2/2	8	ПК- 1.2 ПК- 2.1
3.2	Тема 8. Управление на базе нечеткой логики. Изучение принципа работы параметрически самонастраиваемого нечеткого ПИД-контроллера. Исследование реакции системы на ступенчатую функцию и гармонический сигнал с ПИД – нечетким регулятором. (Л, ПЗ, ЛР)	3	2	2	2/2	5	ПК- 1.2 ПК- 2.1
3.3	Тема 9. Алгоритмы Мамдани и Сугено. Применение нечетких алгоритмов управления в мехатронике и робототехнике. Изучение принципов построения интеллектуальных систем с адаптивной самонастройкой нейро-нечеткого регулятора. Исследование статических и динамических свойств системы с адаптивным нейронечетким регулятором. (Л, ПЗ, ЛР)	3	4	4	4/2	6	ПК- 1.2 ПК- 2.1
	Форма промежуточной аттестации – экзамен	3		l	36		ПК- 1.2 ПК- 2.1
	Итого часов (без учёта часов на промежуточную аттестацию)		17	17	17/15	57	
		1	1	1	1		1

5 ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ ДЛЯ ПРОВЕДЕНИЯ ТЕКУЩЕГО КОНТРОЛЯ УСПЕВАЕМОСТИ И ПРОМЕЖУТОЧНОЙ АТТЕСТАЦИИ ОБУЧАЮЩИХСЯ ПО ДИСЦИПЛИНЕ

Фонд оценочных средств для проведения текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации по дисциплине оформлен в виде приложения № 1 к рабочей программе дисциплины и размещен в электронной информационно-образовательной среде Университета, доступной обучающемуся через его личный кабинет

6 УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ И ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ 6.1 Учебная литература 6.1.1 Основная литература Кол-во экз. Библиографическое описание в библиотеке/ онлайн

6.1.1.1	Бессмертный, И. А. Интеллектуальные системы: учебник и практикум для вузов / И. А. Бессмертный, А. Б. Нугуманова, А. В. Платонов. — Москва: Юрайт, 2024. — 243 с. — URL: https://urait.ru/bcode/537001 (дата обращения: 22.04.2024). — Текст: электронный.	Онлайн			
6.1.1.2	Интеллектуальные системы проектирования и управления техническими объектами: учебное электронное издание: учебное пособие / В. А. Немтинов, С. В. Карпушкин, В. Г. Мокрозуб, Е. Н. Малыгин, С. Я. Егоров, А. Б. Борисенко, Т. А. Фролова, Ю. В. Немтинова. — Тамбов: Тамбовский государственный технический университет (ТГТУ), 2018. — 153 с. — URL: https://biblioclub.ru/index.php?page=book&id=570332 (дата обращения: 18.04.2024). — Текст: электронный.				
	6.1.2 Дополнительная литература	Кол-во экз.			
	Библиографическое описание				
6.1.2.1	Круглов, С. П. Введение в интеллектуальные системы управления: учеб. пособие для студентов специальностей 220401 "Мехатроника" и 210700 "Автоматика, телемеханика и связь на жд. транспорте", изучающих дисциплины "Интеллектуальные системы управления" и "Интеллектуальные системы" / С. П. Круглов, В. Г. Никулин, Р. А. Сегедин. Иркутск: ИрГУПС, 2010 131c.	96			
6.1.2.2	Бобиков, А. И. Интеллектуальные системы управления (Основы нечеткой логики и проектирование нечетких контроллеров): учебное пособие / А. И. Бобиков. — Рязань: РГРТУ, 2006. — 64 с. — URL: https://e.lanbook.com/book/168350 (дата обращения: 15.04.2024). — Текст: электронный.	Онлайн			
6.1.	З Учебно-методические разработки (в т. ч. для самостоятельной работы обуча	ющихся)			
	Библиографическое описание	Кол-во экз. в библиотеке/ онлайн			
6.1.3.1	Круглов, С.П. Методические указания по изучению дисциплины Б1.В.ДВ.06.01 Методы искусственного интеллекта в мехатронике и робототехнике по направлению подготовки 15.04.06 Мехатроника и робототехника, профиль Мехатроника и робототехника на транспорте / С.П. Круглов; ИрГУПС. – Иркутск: ИрГУПС, 2023. – 17 с Текст: электронный URL:	Онлайн			
	https://www.irgups.ru/eis/for_site/umkd_files/mu_49300_1508_2024_1_signed.pdf				
	6.2 Ресурсы информационно-телекоммуникационной сети «Интернет»				
6.2.1	Научная электронная библиотека «КиберЛенинка» — https://cyberleninka.ru/				
6.2.2	Научная электронная библиотека eLIBRARY.RU — https://elibrary.ru/				
6.2.3	Национальная электронная библиотека «НЭБ» — https://rusneb.ru/				
6.2.4	Электронно-библиотечная система «BOOK.ru», https://www.book.ru/				
6.2.5	Электронно-библиотечная система «Издательство Лань», https://e.lanbook.com/				
6.2.6	Электронно-библиотечная система «Образовательная платформа ЮРАЙТ», https://	s://urait.ru/			
6.2.7	Электронно-библиотечная система «Университетская библиотека онлайн», https				
	6.3 Программное обеспечение и информационные справочные системы				
	6.3.1 Базовое программное обеспечение				
6.3.1.1	Microsoft Windows Professional 10, государственный контракт от 0334100010021000013-01	20.07.2021 №			
6.3.1.2	Microsoft Office Russian 2010, государственный контракт от 20.07.2021 № 03341 01				
6.3.1.3	FoxitReader, свободно распространяемое программное обеспечение http://free-sof				
6.3.1.4	Adobe Acrobat Reader DC свободно распространяемое программно https://get.adobe.com/ru/reader/enterprise/				
6.3.1.5	Яндекс. Браузер. Прикладное программное обеспечение общего назначения, Ос ния, лицензия — свободно распространяемое программное обеспечение по лицен				
	6.3.2 Специализированное программное обеспечение	- 02 12 2012 33			
6.3.2.1	MathCAD_student 15.0 Academic_License, Customer Number 434692, контракт 0334100010012000148-0000756-01				
6.3.2.2	0334100010011000032-00000756-01	589810, ΓK №			
6.3.2.3	Simulink Classroom R2010a, R2010b, лицензия № 689810 сетевая, государствен 06.07.2011 №334100010011000114-0000756-01	ный контракт от			
6001	6.3.3 Информационные справочные системы				
6.3.3.1	Не предусмотрены				

6.4 Правовые и нормативные документы					
6.4.1	Не предусмотрены				

	7 ОПИСАНИЕ МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЙ БАЗЫ,						
	НЕОБХОДИМОЙ ДЛЯ ОСУЩЕСТВЛЕНИЯ УЧЕБНОГО ПРОЦЕССА						
	ПО ДИСЦИПЛИНЕ						
1	Корпуса А, Б, В, Г, Д, Е ИрГУПС находятся по адресу г. Иркутск, ул. Чернышевского, д. 15; корпус Л ИрГУПС находится – по адресу г. Иркутск, ул. Лермонтова, д.80						
2	Учебная аудитория Д-417 для проведения лекционных и практических занятий, лабораторных работ, групповых и индивидуальных консультаций, курсового проектирования (выполнения курсовых работ), текущего контроля и промежуточной аттестации. Основное оборудование: специализированная мебель, мультимедиапроектор, экран, (ноутбук переносной). Для проведения занятий имеются учебно-наглядные пособия (презентации, плакаты).						
3	Учебная аудитория Д-410 для проведения лекционных и практических занятий, лабораторных работ, групповых и индивидуальных консультаций, курсового проектирования (выполнения курсовых работ), текущего контроля и промежуточной аттестации Основное оборудование: специализированная мебель, мультимедиапроектор (переносной), экран, (ноутбук переносной). Для проведения занятий имеются учебно-наглядные пособия (презентации, плакаты)						
4	Помещения для самостоятельной работы обучающихся оснащены компьютерной техникой, подключенной к информационно-телекоммуникационной сети «Интернет», и обеспечены доступом в электронную информационно-образовательную среду ИрГУПС. Помещения для самостоятельной работы обучающихся: — читальные залы; — учебные залы вычислительной техники А-401, А-509, А-513, А-516, Д-501, Д-503, Д-505, Д-507; — помещения для хранения и профилактического обслуживания учебного оборудования — А-521						

8 МЕТОДИЧЕСКИЕ УКАЗАНИЯ ДЛЯ ОБУЧАЮЩИХСЯ ПО ОСВОЕНИЮ ДИСЦИПЛИНЫ					
Вид учебной де- ятельности	Организация учебной деятельности обучающегося				
Лекция	Лекция (от латинского «lection» — чтение) — вид аудиторных учебных занятий. Лекция: закладывает основы научных знаний в систематизированной, последовательной, обобщенной форме; раскрывает состояние и перспективы развития соответствующей области науки и техники; концентрирует внимание обучающихся на наиболее сложных, узловых вопросах; стимулирует познавательную активность обучающихся. Во время лекционных занятий обучающийся должен уметь сконцентрировать внимание на изучаемых проблемах и включить в работу все виды памяти: словесную, образную и моторно-двигательную. Для этого весь материал, излагаемый преподавателем, обучающемуся необходимо конспектировать. На полях конспекта следует помечать вопросы, выделенные обучающимся для консультации с преподавателем. Выводы, полученные в виде формул, рекомендуется в конспекте подчеркивать или обводить рамкой, чтобы лучше запоминались. Полезно составить краткий справочник, содержащий определения важнейших понятий лекции. К каждому занятию следует разобрать материал предыдущей лекции. Изучая материал по учебнику или конспекту лекций, следует переходить к следующему вопросу только в том случае, когда хорошо усвоен предыдущий вопрос. Ряд вопросов дисциплины может быть вынесен на самостоятельное изучение. Такое задание требует оперативного выполнения. В конспекте лекций необходимо оставить место для освещения упомянутых вопросов. Обозначить вопросы, термины, материал, который вызывает трудности, пометить и попытаться найти ответ в рекомендуемой литературе. Если самостоятельно не удается разобраться в материале, то необходимо сформулировать вопрос и задать преподавателю на консультации, на практическом занятии				
Практическое занятие	Практическое занятие — вид аудиторных учебных занятий, целенаправленная форма организации учебного процесса, при реализации которой обучающиеся по заданию и под руководством преподавателя выполняют практические задания. Практические задания направлены на углубление научно-теоретических знаний и овладение определенными методами работы, в процессе которых вырабатываются умения и навыки выполнения тех или иных учебных действий в данной сфере науки. Практические занятия развивают научное мышление и речь, позволяют проверить знания обучающихся, выступают как средства оперативной обратной связи; цель практических занятий — углублять, расширять, детализировать знания, полученные на лекции, в обобщенной форме и содействовать выработке навыков профессиональной деятельности.				

На практических занятиях подробно рассматриваются основные вопросы дисциплины, разбираются основные типы задач. К каждому практическому занятию следует заранее самостоятельно выполнить домашнее задание и выучить лекционный материал к следующей теме. Систематическое выполнение домашних заданий обязательно и является важным фактором, способствующим успешному усвоению дисциплины

Основной целью лабораторных работ является теоретическое обоснование, наглядное и/или экспериментальное подтверждение и/или проверка существенных теоретических положений (законов, закономерностей) анализ существующих методик и методов их реализации и т.д. Они занимают преимущественное место при изучении дисциплин обязательной части и части, формируемой участниками образовательных отношений Блока 1.

Исходя из цели, содержанием лабораторных работ могут быть:

- экспериментальная проверка формул, методик расчета;
- проведение натурных измерений свойств, рабочих параметров, режимов работы при помощи лабораторного оборудования и/или стендов и макетов;
- ознакомление, анализ и теоретические выкладки по устройству, принципу действия и способам обслуживания аппаратов, деталей машин, механизмов, процессов, протекающих в них при этом и т.д.;
- наглядная графическая интерпретация чертежей, схем, объемных поверхностей и т.д., воспроизводимых с помощью специализированного программного обеспечения;
- имитационное моделирование процессов, протекающих в сложных химических, физических, механических, электрических и пр. объектах;
- наглядное представление о работе персонала конкретной организации или подразделения ОАО «РЖД» посредством моделирования штатных и внештатных ситуаций в виртуальных специализированных АРМ (автоматизированных рабочих мест);
- установление и подтверждение закономерностей (путем сравнения проведенного эксперимента и рассчитанных значений) и т.д.;
- ознакомление с методиками проведения экспериментов, наглядным устройством стенд-макетов и пр.;
 - установление свойств веществ, их качественных и количественных характеристик;
- анализ различных характеристик процессов, в том числе производственных и иных процессов;
- расчет параметров различных явлений и процессов, смоделировать которые не возможно в реальных условиях (например, чрезвычайные ситуации и пр.);
 - наблюдение развития явлений, процессов и др.

Допускается иное содержание лабораторных работ, если это будет способствовать реализации целей и задач дисциплины и формированию соответствующих компетенций.

По характеру выполняемых лабораторных работ возможны:

- ознакомительные работы, используемые для закрепления изученного теоретического материалы;
- аналитические работы, используемые для получения новой информации на основе формализованных методов;
- творческие работы, ориентированные на самостоятельный выбор подходов решения задач.

Прежде, чем приступить к лабораторным занятиям, обучающимся необходимо повторить теоретический материал по теме работы. Каждая лабораторная работа оснащена методическими указаниями, разработанными преподавателями, ведущими дисциплину

Обучение по дисциплине «Методы искусственного интеллекта в мехатронике и робототехнике» предусматривает активную самостоятельную работу обучающегося. В разделе 4 рабочей программы, который называется «Структура и содержание дисциплины», все часы самостоятельной работы расписаны по темам и вопросам, а также указана необходимая учебная литература: обучающийся изучает учебный материал, разбирает примеры и решает разноуровневые задачи в рамках выполнения как общих домашних заданий, так и индивидуальных домашних заданий (ИДЗ) и других видов работ, предусмотренных рабочей программой дисциплины. При выполнении домашних заданий обучающемуся следует обратиться к задачам, решенным на предыдущих практических занятиях, решенным домашним работам, а также к примерам, приводимым лектором. Если этого будет недостаточно для выполнения всей работы можно дополнительно воспользоваться учебными пособиями, приведенными в разделе 6.1 «Учебная литература». Если, несмотря на изученный материал, задание выполнить не удается, то в обязательном порядке необходимо посетить консультацию преподавателя, ведущего практические занятия, и/или консультацию лектора.

Домашние задания, индивидуальные домашние задания и другие работы, предусмотренные рабочей программой дисциплины должны быть выполнены обучающимся в установленные преподавателем сроки в соответствии с требованиями к оформлению текстовой и графической документации, сформулированным в Положении «Требования к оформлению текстовой и графической документации. Нормоконтроль»

Лабораторная работа

Самостоятельная работа

Комплекс учебно-методических материалов по всем видам учебной деятельности, предусмотренным рабочей программой дисциплины (модуля), размещен в электронной информационно-образовательной среде ИрГУПС, доступной обучающемуся через его личный кабинет

Приложение № 1 к рабочей программе

ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ

для проведения текущего контроля успеваемости и промежуточной аттестации

1. Обшие положения

Фонд оценочных средств (ФОС) является составной частью нормативно-методического обеспечения системы оценки качества освоения обучающимися образовательной программы.

Фонд оценочных средств предназначен для использования обучающимися, преподавателями, администрацией ИрГУПС, а также сторонними образовательными организациями для оценивания качества освоения образовательной программы и уровня сформированности компетенций у обучающихся.

Задачами ФОС являются:

- оценка достижений обучающихся в процессе изучения дисциплины;
- обеспечение соответствия результатов обучения задачам будущей профессиональной деятельности через совершенствование традиционных и внедрение инновационных методов обучения в образовательный процесс;
 - самоподготовка и самоконтроль обучающихся в процессе обучения.

Фонд оценочных средств сформирован на основе ключевых принципов оценивания: валидность, надежность, объективность, эффективность.

Для оценки уровня сформированности компетенций используется трехуровневая система:

- минимальный уровень освоения, обязательный для всех обучающихся по завершению освоения образовательной программы; дает общее представление о виде деятельности, основных закономерностях функционирования объектов профессиональной деятельности, методов и алгоритмов решения практических задач;
- базовый уровень освоения, превышение минимальных характеристик сформированности компетенций; позволяет решать типовые задачи, принимать профессиональные и управленческие решения по известным алгоритмам, правилам и методикам;
- высокий уровень освоения, максимально возможная выраженность характеристик компетенций; предполагает готовность решать практические задачи повышенной сложности, нетиповые задачи, принимать профессиональные и управленческие решения в условиях неполной определенности, при недостаточном документальном, нормативном и методическом обеспечении.

2. Перечень компетенций, в формировании которых участвует дисциплина.

Программа контрольно-оценочных мероприятий. Показатели оценивания компетенций, критерии оценки

Дисциплина «Методы искусственного интеллекта в мехатронике и робототехнике» участвует в формировании компетенций:

- ПК-1. Способен проводить научно-исследовательские и опытно-конструкторские работы в области мехатроники и робототехники
- ПК-2. Способен разрабатывать проекты мехатронных и робототехнических систем, автоматизированных систем управления технологическими, производственными процессами, а также осуществлять техническое руководство процессами их разработки и реализа-

Программа контрольно-оценочных мероприятий очная форма обучения

- P o - 1	Janinia Koli	rhonn	но-оценочных мероприяти	111	очная форма обучен
№	Наименов контрольно ночного м прияти	о-оце- иеро-	Объект контроля	Код инди- катора до- стижения компетен- ции	Наименование оценочного средства (форма проведения*)
			3 семестр		
1.0	Раздел 1	Операт	ивно-советующие экспертные сис	гемы	
1.1	Текущий троль	кон-	Тема 1. История развития искусственного интеллекта и интеллектуального управления. Классификация методов искусственного интеллекта (ИИ) в мехатронике и робототехнике. Изучение основных компонент ИИ и экспертных систем. Исследование принципов построения экспертных регуляторов на основе генетических алгоритмов. (Л, ПЗ, ЛР)	ПК-1.2 ПК-2.1	Конспект (письменно) Собеседование (устно) В рамках ПП**: Лабораторная работа (письменно/устно)
1.2	Текущий троль	кон-	Тема 2. Системы, основанные на знаниях. Изучение принципов построения экспертных регуляторов и оперативно-советующих экспертных систем. Исследование постановок задачи формирования назначенной траектории движения транспортного средства на основе экспертных оценок. (Л, ПЗ, ЛР)	ПК-1.2 ПК-2.1	Конспект (письменно) Собеседование (устно) В рамках ПП**: Лабораторная работа (письменно/устно)
2.0	Раздел 2. И	Іскусст	венные нейронные сети и их прим	енение в зада	чах управления
2.1	Текущий троль	кон-	Тема 3. Общие сведения об искусственных нейронных сетях (ИНС). Математическая модель персептрона. Изучение алгоритма обратного распространения ошибки сигнала. Исследование алгоритма обратного распространения ошибки в пакете Matlab/Neuronet. (Л, ПЗ, ЛР)	ПК-1.2 ПК-2.1	Конспект (письменно) Собеседование (устно) В рамках ПП**: Лабораторная работа (письменно/устно)
2.2	Текущий троль	кон-	Тема 4. Классификация ИНС. Алгоритм обучения с учителем. Изучение особенностей применения алгоритма обратного распространения ошибки сигнала в системах управления. Исследование алгоритмов обратного распространения ошибки в задачах	ПК-1.2 ПК-2.1	Конспект (письменно) Собеседование (устно) В рамках ПП**: Лабораторная работа (письменно/устно)

			программного управления и		
			ПИД-регулирования. (Л, ПЗ, ЛР)		
			Тема 5. Симплексные методы		
2.3	Текущий троль	кон-	настройки ИНС. Алгоритмы обучения без учителя. Исследование алгоритмов обучения Хебба и Кохонена для настройки нейронных динамических сетей в па-	ПК-1.2 ПК-2.1	Конспект (письменно) Собеседование (устно) В рамках ПП**: Лабораторная работа (письменно/устно)
2.4	троль	кон-	кете Matlab/Neuronet. (Л, ПЗ, ЛР) Тема 6. Нейросети Хопфилда и Хэмминга. Двунаправленная ас- социативная память. Изучение основных направлений развития нейросетевых технологий и тех- нологий нейроуправления в ме- хатронике и робототехнике. (Л, ПЗ)	ПК-1.2 ПК-2.1	Конспект (письменно) Собеседование (устно)
3.0	Раздел 3.Неч	еткая	плогика и ее применение в задача	х управления	
3.1	Текущий троль	кон-	Тема 7. Основы теории нечетких множеств. Изучение принципов построения интеллек-туальных систем с сигнальной самонастройкой нечеткого регулятора. Исследование реакции системы на ступенчатую функцию и гармонический сигнал в пакете Matlab/SimuLink/ Fuzzy. (Л, ПЗ, ЛР)	ПК-1.2 ПК-2.1	Конспект (письменно) Собеседование (устно) В рамках ПП**: Лабораторная работа (письменно/устно)
3.2	Текущий троль	кон-	Тема 8. Управление на базе нечеткой логики. Изучение принципа работы параметрически самонастраиваемого нечеткого ПИД-контроллера. Исследование реакции системы на ступенчатую функцию и гармонический сигнал с ПИД – нечетким регулятором. (Л, ПЗ, ЛР)	ПК-1.2 ПК-2.1	Конспект (письменно) Собеседование (устно) В рамках ПП**: Лабораторная работа (письменно/устно)
3.3	Текущий троль	кон-	Тема 9. Алгоритмы Мамдани и Сугено. Применение нечетких алгоритмов управления в мехатронике и робототехнике. Изучение принципов построения интеллектуальных систем с адаптивной самонастройкой нейронечеткого регулятора. Исследование статических и динамических свойств системы с адаптивным нейронечетким регулятором.(Л, ПЗ, ЛР)	ПК-1.2 ПК-2.1	Конспект (письменно) Собеседование (устно) В рамках ПП**: Лабораторная работа (письменно/устно)
	Промежуточнаттестация	ная	Экзамен	ПК-1.2 ПК-2.1	Экзамен (собеседование) Экзамен - тестирование (компьютерные технологии)

^{*}Форма проведения контрольно-оценочного мероприятия: устно, письменно, компьютерные технологии.

Описание показателей и критериев оценивания компетенций. Описание шкал оценивания

Контроль качества освоения дисциплины включает в себя текущий контроль успеваемости и промежуточную аттестацию. Текущий контроль успеваемости и промежуточная атте-

^{**} $\Pi\Pi$ – практическая подготовка

стация обучающихся проводятся в целях установления соответствия достижений обучающихся поэтапным требованиям образовательной программы к результатам обучения и формирования компетенций.

Текущий контроль успеваемости — основной вид систематической проверки знаний, умений, навыков обучающихся. Задача текущего контроля — оперативное и регулярное управление учебной деятельностью обучающихся на основе обратной связи и корректировки. Результаты оценивания учитываются в виде средней оценки при проведении промежуточной аттестации.

Для оценивания результатов обучения используется четырехбалльная шкала: «отлично», «хорошо», «удовлетворительно», «неудовлетворительно» и двухбалльная шкала: «зачтено», «не зачтено».

Перечень оценочных средств, используемых для оценивания компетенций, а также краткая характеристика этих средств приведены в таблице.

Текущий контроль

	гекущии контроль						
№	Наименование оце- ночного средства	Краткая характеристика оценочного средства	Представление оценочного сред- ства в ФОС				
1	Собеседование	Средство контроля на практическом занятии, организованное как специальная беседа преподавателя с обучающимся на темы, связанные с изучаемой дисциплиной, и рассчитанное на выяснение объема знаний обучающегося по определенному разделу, теме, проблеме и т.п. Может быть использовано для оценки знаний обучающихся	Вопросы для собеседования по темам/разделам дисциплины				
2	Конспект	Особый вид текста, в основе которого лежит аналитико- синтетическая переработка информации первоисточника (исходного текста). Цель этой деятельности — выявление, систематизация и обобщение (с возможной критической оценкой) наиболее ценной (для конспектирующего) ин- формации. Может быть использовано для оценки знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности обучающихся	Темы конспектов				
3	Лабораторная работа	Средство, позволяющее оценить умение обучающегося письменно/устно излагать суть поставленной задачи, самостоятельно применять стандартные методы решения поставленной задачи с использованием имеющейся лабораторной базы, проводить анализ полученного результата работы. Может быть использовано для оценки умений, навыков и (или) опыта деятельности обучающихся	Образец задания для выполнения лабораторной работы и примерный перечень вопросов для ее защиты				

Промежуточная аттестация

№	Наименование оце-	Краткая характеристика оценочного средства	Представление				
745	ночного средства	краткая характеристика оценочного средства	оценочного сред-				
	1		ства в ФОС				
			Перечень теоре-				
		Charles the Hooke Halles and the Alles and the Hooke H	тических вопро-				
		Средство, позволяющее оценить знания, умения, навыков	сов и практиче-				
1	Экзамен	и (или) опыта деятельности обучающегося по дисциплине.	ских заданий (об-				
		Может быть использовано для оценки знаний, умений,	разец экзамена-				
		навыков и (или) опыта деятельности обучающихся	ционного билета)				
			к экзамену				
		Система автоматизированного контроля освоения компе-					
	Тест – промежуточная аттестация в форме эк-	тенций (части компетенций) обучающимся по дисциплине					
2		(модулю) с использованием информационно-коммуника-	Фонд тестовых				
2		ционных технологий.	заданий				
	замена	Может быть использовано для оценки знаний, умений,					
		навыков и (или) опыта деятельности обучающихся					

Критерии и шкалы оценивания компетенций в результате изучения дисциплины при проведении промежуточной аттестации в форме экзамена. Шкала оценивания

уровня освоения компетенций

		Уровень
Шкала оценивания	Критерии оценивания	освоения
		компетенции
«отлично»	Обучающийся правильно ответил на теоретические вопросы. Показал отличные знания в рамках учебного материала. Правильно выполнил практические задания. Показал отличные умения и владения навыками применения полученных знаний и умений при решении задач в рамках учебного материала. Ответил на все дополнительные вопросы	Высокий
«хорошо»	Обучающийся с небольшими неточностями ответил на теоретические вопросы. Показал хорошие знания в рамках учебного материала. С небольшими неточностями выполнил практические задания. Показал хорошие умения и владения навыками применения полученных знаний и умений при решении задач в рамках учебного материала. Ответил на большинство дополнительных вопросов	Базовый
«удовлетворительно»	Обучающийся с существенными неточностями ответил на теоретические вопросы. Показал удовлетворительные знания в рамках учебного материала. С существенными неточностями выполнил практические задания. Показал удовлетворительные умения и владения навыками применения полученных знаний и умений при решении задач в рамках учебного материала. Допустил много неточностей при ответе на дополнительные вопросы	Минимальный
«неудовлетвори- тельно»	Обучающийся при ответе на теоретические вопросы и при выполнении практических заданий продемонстрировал недостаточный уровень знаний и умений при решении задач в рамках учебного материала. При ответах на дополнительные вопросы было допущено множество неправильных ответов	Компетенция не сформирована

Тест – промежуточная аттестация в форме экзамена

Критерии оценивания	Шкала оценивания
Обучающийся верно ответил на 90 – 100 % тестовых заданий при прохождении тестирования	«отлично»
Обучающийся верно ответил на $80-89~\%$ тестовых заданий при прохождении тестирования	«хорошо»
Обучающийся верно ответил на 70 – 79 % тестовых заданий при прохождении тестирования	«удовлетворительно»
Обучающийся верно ответил на 69 % и менее тестовых заданий при прохождении тестирования	«неудовлетворительно»

Критерии и шкалы оценивания результатов обучения при проведении текущего контроля успеваемости

Собеседование

Шкалы оцения	зания	Критерии оценивания	
«онрилто»	«зачтено»	Глубокое и прочное усвоение программного материала. Полные, последовательные, грамотные и логически излагаемые ответы при видоизменении задания. Обучающийся свободно справляется с поставленными задачами, может обосновать принятые решения, демонстрирует владение разносторонними навыками и приемами выполнения практических работ	
«хорошо»		Знание программного материала, грамотное изложение, без существенных неточностей в ответе на вопрос, правильное применение теоретических знаний, владение необходимыми навыками при выполнении практических задач	

		Обучающийся демонстрирует усвоение основного материала, при
		ответе допускаются неточности, при ответе недостаточно правиль-
		ные формулировки, нарушение последовательности в изложении
«удовлетворительно»		программного материала, затруднения в выполнении практических
		заданий
		Слабое знание программного материала, при ответе возникают
		ошибки, затруднения при выполнении практических работ
«неудовлетворительно»	«не зачтено»	Не было попытки выполнить задание

Конспект

Шкалы оценивания		Критерии оценивания		
«отлично»		Конспект по теме выполнен в обозначенный преподавателем срок. Конспект выполнен обучающимся по заданной теме в полном объеме с соблюдением необходимой последовательности. Обучающийся работал полностью самостоятельно; раскрыл тему полностью и ответил на все вопросы преподавателя по конкретной теме конспекта. Конспект оформлен аккуратно, в наиболее оптимальной для фиксации результатов форме		
«хорошо»	«зачтено»	Конспект по теме выполнен в обозначенный преподавателем срок. Конспект выполнен обучающимся по заданной теме в полном объеме с соблюдением необходимой последовательности. Обучающийся работал полностью самостоятельно; раскрыл тему не полностью и ответил на часть вопросов преподавателя по конкретной теме конспекта. Конспект оформлен аккуратно, с незначительными исправлениями		
«удовлетворительно»		Конспект по теме выполнен в обозначенный преподавателем срок. Конспект выполнен обучающимся по заданной теме в не полном объеме с частичным соблюдением необходимой последовательности. Обучающийся работал полностью самостоятельно; раскрыл тему не полностью и ответил на часть вопросов преподавателя по конкретной теме конспекта. Конспект оформлен не аккуратно		
«неудовлетворительно»	«не зачтено»	Конспект по теме не выполнен в обозначенный преподавателем срок. Конспект выполнен обучающимся не по заданной теме в не полном объеме без соблюдения необходимой последовательности. Обучающийся работал не самостоятельно; не раскрыл тему и не ответил на вопросы преподавателя по конкретной теме конспекта. Конспект оформлен не аккуратно		

Лабораторная работа

Шкалы оценив	зания	Критерии оценивания	
«отлично»		Лабораторная работа выполнена в обозначенный преподавателем срок, письменный отчет без замечаний. Лабораторная работа выполнена обучающимся в полном объеме с соблюдением необходимой последовательности. Обучающийся работал полностью самостоятельно; показал необходимые для проведения работы теоретические знания, практические умения и навыки. Работа (отчет) оформлена аккуратно, в наиболее оптимальной для фиксации результатов форме	
«хорошо»	«зачтено»	Лабораторная работа выполнена в обозначенный преподавателем срок, письменный отчет с небольшими недочетами. Лабораторная работа выполнена обучающимся в полном объеме и самостоятельно. Допущены отклонения от необходимой последовательности выполнения, не влияющие на правильность конечного результата. Работа показывает знание обучающимся основного теоретического материала и овладение умениями, необходимыми для самостоятельного выполнения работы. Допущены неточности и небрежность в оформлении результатов работы (отчета)	
«удовлетворительно»		Лабораторная работа выполнена с задержкой, письменный отчет с недочетами.	

		Лабораторная работа выполняется и оформляется обучающимся при посторонней помощи. На выполнение работы затрачивается много времени. Обучающийся показывает знания теоретического материала, но испытывает затруднение при самостоятельной работе с источниками знаний или приборами
«неудовлетворительно»	«не зачтено»	Лабораторная работа не выполнена, письменный отчет не представлен. Результаты, полученные обучающимся, не позволяют сделать правильных выводов и полностью расходятся с поставленной целью. Показывается плохое знание теоретического материала и отсутствие необходимых умений. Лабораторная работа не выполнена, у учащегося отсутствуют необходимые для проведения работы теоретические знания, практические умения и навыки

3. Типовые контрольные задания или иные материалы, необходимые для оценки знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности

3.1 Типовые контрольные задания для проведения собеседования

Контрольные варианты заданий выложены в электронной информационно-образовательной среде ИрГУПС, доступной обучающемуся через его личный кабинет.

Ниже приведен образец типовых вариантов заданий для проведения собеседований.

Образец типового варианта вопросов для проведения собеседования «Тема 1. История развития искусственного интеллекта и интеллектуального управления. Классификация методов искусственного интеллекта (ИИ) в мехатронике и робототехнике. Изучение основных компонент ИИ и экспертных систем. Исследование принципов построения экспертных регуляторов на основе генетических алгоритмов. (Л, ПЗ, ЛР)»

- 1. Дать определение понятий "искусственный интеллект", "экспертная система".
- 2. Перечислить основные подходы к построению экспертных систем и интеллектуальных систем управления.
- 3. Охарактеризовать основные компоненты искусственного интеллекта и экспертных систем.

Образец типового варианта вопросов для проведения собеседования «Тема 2. Системы, основанные на знаниях. Изучение принципов построения экспертных регуляторов и оперативно-советующих экспертных систем. Исследование постановок задачи формирования назначенной траектории движения транспортного средства на основе экспертных оценок. (Л, ПЗ, ЛР)»

- 1. Перечислить свойства составляющих закона ПИД-регулирования.
- 2. Дать определение оперативно-советующей экспертной системе.
- 3. Какой регулятор называется экспертным?
- 4. Перечислить принципы построения экспертных регуляторов и оперативно-советующих систем.

3.2 Типовые контрольные задания для написания конспекта

Контрольные варианты заданий выложены в электронной информационно-образовательной среде ИрГУПС, доступной обучающемуся через его личный кабинет.

Ниже приведен образец типовых вариантов заданий для написания конспектов.

Образец тем конспектов

«Тема 1. История развития искусственного интеллекта и интеллектуального управления. Классификация методов искусственного интеллекта (ИИ) в мехатронике и робототехнике. Изучение основных компонент ИИ и экспертных систем. Исследование принципов построения экспертных регуляторов на основе генетических алгоритмов. (Л, ПЗ, ЛР)»

- 1. История развития искусственного интеллекта в применении управления техническими объектами.
 - 2. Классификация методов искусственного интеллекта.
 - 3. Основные компоненты искусственного интеллекта и экспертных систем.
- 4. Основные принципы построения экспертных регуляторов на основе генетических алгоритмов.

Образец тем конспектов

- «Тема 2. Системы, основанные на знаниях. Изучение принципов построения экспертных регуляторов и оперативно-советующих экспертных систем. Исследование постановок задачи формирования назначенной траектории движения транспортного средства на основе экспертных оценок. (Л, ПЗ, ЛР)»
 - 1. Структурные схемы систем, основанных на знаниях.
- 2. Основные принципы построения экспертных регуляторов и оперативно-советующих экспертных систем.
- 3. Примеры практического использования экспертных регуляторов и оперативно-советующих экспертных систем.

3.3 Типовые задания для выполнения лабораторной работы и примерный перечень вопросов для ее защиты

Контрольные варианты заданий выложены в электронной информационно-образовательной среде ИрГУПС, доступной обучающемуся через его личный кабинет.

Ниже приведен образец типовых вариантов заданий для выполнения лабораторных работ и примерный перечень вопросов для их защиты.

Образец заданий для выполнения лабораторных работ и примерный перечень вопросов для их защиты

«Тема 1. История развития искусственного интеллекта и интеллектуального управления. Классификация методов искусственного интеллекта (ИИ) в мехатронике и робототехнике. Изучение основных компонент ИИ и экспертных систем. Исследование принципов построения экспертных регуляторов на основе генетических алгоритмов. (Л, ПЗ, ЛР)»

- 1. Исследовать принципы построения экспертных регуляторов на основе генетических алгоритмов на основе типовой задачи по варианту задания.
- 2. Определить характеристики регуляторов.
- 3. К каким типам алгоритмов относятся генетические алгоритмы?
- 4. Что является основным недостатком генетических алгоритмов?
- 5. Что является основной идеей применения генетических алгоритмов?
- 6. Для каких целей используются генетические алгоритмы?

Образец заданий для выполнения лабораторных работ и примерный перечень вопросов для их защиты

«Тема 3. Общие сведения об искусственных нейронных сетях (ИНС). Математическая модель персептрона. Изучение алгоритма обратного распространения ошибки сигнала. Исследование алгоритма обратного распространения ошибки в пакете Matlab/Neuronet. (Л, ПЗ, ЛР)»

1. С помощью пакета Neuronet на языке Matlab по заданному алгоритму составить программу backpropagation (BP) и 1) обучить нейронную сеть одной из выбранной студентом бинарных функций И, ИЛИ, ИЛИ-НЕ (стрелка Пирса), И-НЕ (штрих Шеффера), XOR (исключающее ИЛИ). Составить отчет, который должен содержать таблицу истинности взятого логического элемента, листинг программы на языке языке MatLab, таблицу истинности от обученной нейронной сети при количестве

циклов обучения 100, 1000, 100000; 2) обучить нейронную сеть поведению колебательного звена с заданными параметрами и вывести графики переходных процессов при количестве циклов обучения 1000, 10000, 100000.

- 2. Что называется сигмоидальной функцией?
- 3. Чем отличается сигмоидальная функция от функции гиперболический тангенс?
- 4. Почему в алгоритме обратного распространения ошибки сигнала не используются пороговые функции?

3.4 Типовые контрольные задания для проведения тестирования

Фонд тестовых заданий по дисциплине содержит тестовые задания, распределенные по разделам и темам, с указанием их количества и типа.

Структура фонда тестовых заданий по дисциплине

Индика- тор дости- жения компетен- ции	Тема в соответствии с РПД	Характеристика Т3	Количество тестовых заданий, типы Т3
	Тема 1. История развития искусственного интеллекта и интеллектуального управления. Классификация методов искусствен-	Знание	3 – OT3 3 – 3T3
ПК-1.2	ного интеллекта (ИИ) в мехатронике и робототехнике. Изуче-	Умение	2 – OT3 2 – 3T3
ПК-2.1	ние основных компонент ИИ и экспертных систем. Исследование принципов построения экспертных регуляторов на основе генетических алгоритмов. (Л, ПЗ, ЛР)	Навык и (или) опыт деятельно- сти/ действие	1 – 3T3
	Тема 2. Системы, основанные на знаниях. Изучение принципов	Знание	3 – OT3 3 – 3T3
ПК-1.2 ПК-2.1	построения экспертных регуляторов и оперативно-советующих экспертных систем. Исследование постановок задачи формиро-	Умение	2 – OT3 2 – 3T3
11K-2.1	вания назначенной траектории движения транспортного средства на основе экспертных оценок. (Л, ПЗ, ЛР)	Навык и (или) опыт деятельно- сти/ действие	1 – 3T3
	Тема 3. Общие сведения об искусственных нейронных сетях (ИНС). Математическая модель персептрона. Изучение алгоритма обратного распространения ошибки сигнала. Исследование алгоритма обратного распространения ошибки в пакете Matlab/Neuronet. (Л, ПЗ, ЛР)	Знание	3 – OT3 3 – 3T3
ПК-1.2 ПК-2.1		Умение	2 – OT3 2 – 3T3
11K-2.1		Навык и (или) опыт деятельно- сти/ действие	1 – 3T3
	Тема 4. Классификация ИНС. Алгоритм обучения с учителем.	Знание	3 – OT3 3 – 3T3
ПК-1.2	Изучение особенностей применения алгоритма обратного распространения ошибки сигнала в системах управления. Исследование алгоритмов обратного распространения ошибки в задачах программного управления и ПИД-регулирования. (Л, ПЗ, ЛР)	Умение	2 – OT3 2 – 3T3
ПК-2.1		Навык и (или) опыт деятельно- сти/ действие	1 – 3T3
		Знание	3 – OT3 3 – 3T3
ПК-1.2	Тема 5. Симплексные методы настройки ИНС. Алгоритмы обучения без учителя. Исследование алгоритмов обучения Хебба и Кохонена для настройки нейронных динамических сетей в пакете Matlab/Neuronet. (Л, ПЗ, ЛР)	Умение	2 – OT3 2 – 3T3
ПК-2.1		Навык и (или) опыт деятельно- сти/ действие	2-3T3
		Знание	3 – OT3 3 – 3T3
ПК-1.2	Тема 6. Нейросети Хопфилда и Хэмминга. Двунаправленная ассоциативная память. Изучение основных направлений разви-	Умение	2 – OT3 2 – 3T3
ПК-2.1	тия нейросетевых технологий и технологий нейроуправления в мехатронике и робототехнике. (Л, ПЗ)	Навык и (или) опыт деятельно- сти/ действие	

	Тема 7. Основы теории нечетких множеств. Изучение принци-	Знание	3 – OT3 3 – 3T3
ПК-1.2 ПК-2.1	пов построения интеллек-туальных систем с сигнальной самонастройкой нечеткого регулятора. Исследование реакции си-	Умение	2 – OT3 2 – 3T3
11K-2.1	стемы на ступенчатую функцию и гармонический сигнал в пакете Matlab/SimuLink/ Fuzzy. (Л, ПЗ, ЛР)	Навык и (или) опыт деятельно- сти/ действие	2 – 3T3
	Тема 8. Управление на базе нечеткой логики. Изучение прин-	Знание	3 – OT3 3 – 3T3
ПК-1.2	ципа работы параметрически самонастраиваемого нечеткого ПИД-контроллера. Исследование реакции системы на ступен-	Умение	2 – OT3 2 – 3T3
ПК-2.1	чатую функцию и гармонический сигнал с ПИД – нечетким регулятором. (Л, ПЗ, ЛР)	Навык и (или) опыт деятельно- сти/ действие	1 – 3T3
	Тема 9. Алгоритмы Мамдани и Сугено. Применение нечетких	Знание	3 – OT3 3 – 3T3
ПК-1.2 ПК-2.1	алгоритмов управления в мехатронике и робототехнике. Изучение принципов построения интеллектуальных систем с адаптивной самонастройкой нейро-нечеткого регулятора. Исследование статических и динамических свойств системы с адаптивным нейро-нечетким регулятором.(Л, ПЗ, ЛР)	Умение	2 – OT3 2 – 3T3
		Навык и (или) опыт деятельно- сти/ действие	1 – 3T3
		Итого	100

Полный комплект Φ T3 хранится в электронной информационно-образовательной среде ИрГУПС и обучающийся имеет возможность ознакомиться с демонстрационным вариантом Φ T3.

Ниже приведен образец типового варианта итогового теста, предусмотренного рабочей программой дисциплины.

No	Задание	Ответы
1	Дайте определение понятия	1. Способность человека к изобретательской деятельности.
	«интеллект».	2. Способность человека к творческому мышлению.
		3. Способность осмысленно приобретать, воспроизводить и использо-
		вать знания, понимать конкретные и абстрактные идеи, постигать отно-
		шения между идеями и объектами.
2	Дайте определение понятия	1. Свойство технической системы имитировать функции нервной си-
	«искусственный интеллект».	стемы человека.
		2. Свойство технической системы имитировать функции коры голов-
		ного мозга человека.
		3. Свойство технической системы получать результат, который сочли
		бы разумным, если бы он был произведен человеком.
3	Дайте определение понятия	1. Система, которая имитирует функции коры головного мозга чело-
	«интеллектуальная система».	века.
		2. Система, которая заменяет человека в некоторых его действиях.
		3. Система, которая имитирует поведение человека.
4	Дайте определение понятия	1. Система, которая для решения задач управления использует ме-
	«интеллектуальная система	тоды, основанные на принципах организации нервной системы жи-
	управления».	вого организма.
		2. Система, которая для решения задач управления использует ме-
		тоды, основанные на принципах организации нервной системы чело-
		века.
		3.Система, которая для решения задач управления использует методы,
		основанные на принципах организации поведения человека.
5	Из каких комплексов вычис-	1. Из исполнительной системы, интеллектуального интерфейса и базы
	лительных средств состоит	знаний.
	структура интеллектуальных	2. Из исполнительной системы, интеллектуального интерфейса и базы
	систем?	данных.
		3. Из исполнительной системы, информационного интерфейса и базы
		данных.
6	Из чего состоит биологиче-	1. Из дендритов, сомы и аксона нервной клетки.
	ский нейрон?	2. Из синапсов, сомы и аксона нервной клетки.
		3. Из большого числа нервных окончаний.

	T == -	
7	Что представляют из себя искусственные нейронные сети?	1. Математические модели сетей клеток нервной системы (нейронов) биологически живых организмов, включая мозг человека. 2. Математические модели сетей клеток нервной системы (нейронов)
		человека. 3. Математические модели сетей клеток нервной системы (нейронов) организмов млекопитающих и человека.
8	Какая функция активации ис-	1. Пороговая.
0	1	1. Пороговая. 2. Сигмоидальная.
	пользуется в персептроне?	
	IC 1	3. Гиперболический тангенс.
9	Какая функция активации ис-	1. Пороговая.
	пользуется в алгоритмах об-	2. Адалина.
	ратного распространения	3. Сигмоидальная или гиперболический тангенс.
10	ошибки сигнала?	1 Theory communication
10	Какой из подходов теории искусственного интеллекта ис-	1. Прагматический. 2. Бионический.
	пользуется при организации	 Бионический. Бихевиористический.
	нейронных сетей?	3. Вихевиористический.
11	Какие функции выполняет	1. Сложения, умножения и нелинейного преобразования входных сиг-
11	базовый процессорный эле-	налов.
	мент?	2. Вычитания, деления и нелинейного преобразования входных сигна-
	Weiii.	лов.
		3.Сложения, деления и нелинейного преобразования входных сигна-
		лов.
12	На какие основные классы	1. Нейроэмуляторы и нейроидентификаторы.
	разделены нейросетевые про-	2. Нейроимитаторы и нейровычислители.
	дукты?	3. Нейровычислители и нейрокомпьютеры.
13	Какую функцию выполняет	1. Сложения и нелинейного преобразования.
	сома в модели персептрона?	2.Сложения, умножения и нелинейного преобразования.
		3. Умножения и нелинейного преобразования.
14	Какую функцию в	1. Функцию активации.
	биологическом нейроне вы-	2. Функцию нервных окончаний, через которые передаются нервные
	полняют синапсы?	импульсы к другим нейронам.
		3. Функцию тела клетки.
15	Какую функцию в биологиче-	1. Функцию ствола клетки.
	ском нейроне выполняют	2. Функцию тела клетки
	дендриты?	3. Функцию нервных окончаний, через которые передаются нервные
		импульсы к другим нейронам.
16	Как осуществляется нейро-	1. С автономным и непосредственным обучением.
	управление в ПИД-регулято-	2. С автономным обучением по заданной программе.
	pax?	3. С непосредственным обучением в замкнутом контуре управления.
17	Какое управление осуществ-	1. Управление в реальном (ускоренном) масштабе времени.
	ляет оперативно-советующая	
	экспертная система?	2.Программное управление.
		3. Позиционное управление.
10	Varies water varies	1 Vorte Hagging Haraging Marayan was a second of the secon
18	Когда используются нечеткие системы?	1. Когда частично известна математическая модель объекта управле-
	системы:	НИЯ.
		2. При невозможности применения стохастического (статистического, вероятностного) подхода.
		3. Когда человек не может принять какого-либо решения.
19	Чем отличается нечеткое	1. В четком множестве строго определена мера принадлежности: "0"
17	множество от четкого?	или "1", "ДА" или "НЕТ", в нечетком - нет.
	MIORCEIDO OT TETROTO:	2. Понятие нечеткого множества является частным случаем четкого
		множества.
		3. Нечеткое множество принадлежит четкому множеству.
20	Что определяет функция при-	1. Меру [0,1] принадлежности к четкому множеству.
	надлежности?	2. Меру [0,1] принадлежности к четкому множеству.
	The state of the s	3. Меру [0,1] принадлежности к обеим множеству.
21	Какие из операций теории не-	1. Пересечения и объединения.
	четких множеств отсутствуют	2. Пересечения и отрицания.
	в булевой алгебре?	3. Концентрации и размывания.
	,r.	· 1 · 1

22	Какие высказывания называ-	1. Высказывания «ЕСЛИ, ТО».
22		1. Бысказывания «ЕСЛИ, ТО». 2.Высказывания «ЕСЛИ, ТО», «ЕСЛИ, ТО, ИНАЧЕ» с союзами И
	ются составными (продукци-	
	онными правилами или про-	или ИЛИ.
22	дукциями)?	3. Высказывания «ЕСЛИ, ТО, ИНАЧЕ».
23	Какие переменные в нечеткой	1. Входные и выходные переменные, которые могут принимать нечет-
	логике называются лингви-	кие значения.
	стическими?	2. Входные переменные, которые могут принимать нечеткие значения.
		3. Выходные переменные, которые могут принимать нечеткие значе-
		ния.
24	Из каких этапов состоит алго-	1. Фаззификации, деффазификации и регрессии.
	ритм нечеткого управления Э.	2. Фаззификации, нечеткого логического вывода и регрессии.
	Мамдани?	3. Фаззификации, нечеткого логического вывода и деффазификации.
25	Что подразумевается под фаз-	1. Преобразование вектора входных параметров в нечеткую форму.
	зификацией?	2. Преобразование вектора выходных параметров в нечеткую форму.
		3. Преобразование вектора выходных параметров в четкую форму.
26	Что подразумевается под де-	1. Преобразование вектора входных параметров в нечеткую форму.
	фаззификацией?	2. Преобразование вектора выходных параметров в нечеткую форму.
		3. Преобразование вектора выходных параметров в четкую форму.
27	Что определяет операция не-	1. Степень принадлежности результата обобщения всего набора про-
	четкого вывода?	дукций, собственно вывод и заключение, нечеткое значение управляю-
		щей переменной.
		2. Степень принадлежности результата обобщения всего набора про-
		дукций, собственно вывод и заключение, четкое значение управляю-
		щей переменной.
		3. Степень принадлежности результата обобщения всего набора про-
		дукций, собственно вывод и заключение.
28	Какие методы используются	1. Метод тяжелого шарика и метод центра максимума.
20	для устранения нечеткости	2. Метод тяжелого шарика и алгоритм Сугено.
	окончательного результата?	3. Метод центра максимума и метод центроида.
29	Что называется термом линг-	1. Нечеткое подмножество с соответствующей функцией принадлежно-
	вистической переменной?	сти.
	висти теской переменной:	2. Совокупность функций принадлежности.
		3. Множество функций принадлежности.
30	Чем отличается алгоритм	1. Операциями нечеткого вывода и фаззификации.
30	управления Мамдани от алго-	2. Операциями нечеткого вывода и фаззификации.
	ритма Сугено?	шенной суммы).
	ритма Сугено:	
31	Вардан информатично чолин-	3. Операциями фаззификации и деффазификации.
31	Раздел информатики, изучаю-	
	щий методы, способы и при-	
	емы моделирования решения	
	проблем, связанных с реше-	
	нием задач ориентированных	
	не только на понимание, но и	
	на построение интеллектуаль-	
	ных систем (введите краткий	
	ответ: 2 слова в именительном	
	падеже)	
32	Объединение методов искус-	
	ственного интеллекта и тео-	
	рии управления (введите крат-	
	кий ответ: 2 слова в имени-	
	тельном падеже)	
33	Объединение нейровычисле-	
	ний и теории управления (вве-	
	дите краткий ответ: 1 слово в	
	именительном падеже)	
L		

34	Сопоставьте современную международную классификацию систем управления (СУ)	1. Системы с программным управлением, с обратной связью, оптимальные СУ 2. Самоорганизующиеся СУ с параметрической и функциональной адаптацией 3. Интеллектуальные системы управления, человеко-машинные СУ.
		А. F-А системы
		Б. S -системы
		В. F – системы
35	Укажите правильную после-	1. Автоматическое доказательство теорем
	довательность классификации	2. Автоматическое гипотезирование
	механизмов рассуждений в	3. Вывод на основе аналогий
	системах, основанных на зна-	4. Объектно-ориентированный вывод
	ниях (СОЗ)	5. Использование правил
36	Укажите правильную после-	1. Управление на основе правил
	довательность объединения	2. Управление на основе нечетких правил
	СОЗ и теории управления	3. Управление на основе знаний
		4. Управление на основе логических моделей
		5. Управление с применением автоматического доказательства теорем

3.5 Перечень теоретических вопросов к экзамену

(для оценки знаний)

- Раздел 1. Оперативно-советующие экспертные системы
- 1.1. Основные понятия: интеллект, искусственный интеллект, интеллектуальная система, интеллектуальная система управления
 - 1.2. Эволюция методов искусственного интеллекта
 - 1.3. Направления и основные задачи искусственного интеллекта
 - 1.4. Системы, основанные на знаниях, и их применение в задаче управления
- 1.5. Механизмы систем, основанных на знаниях
 - 1.6. Определение базы знаний
 - 1.7. Классификация интеллектуальных систем управления
 - 1.8. Классификация методов интеллектуального управления
 - 1.9. Компоненты искусственного интеллекта
 - 1.10. Определение экспертной системы. Этапы синтеза экспертной системы
 - 1.11. Общая характеристика оперативно-советующей экспертной системы, ее структура
 - 1.12. Схема упорядочивания знаний в экспертных системах
 - 1.13. Структурная схема экспертного ПИД-регулятора
 - 1.14. Основные программы экспертных систем

Раздел 2. Искусственные нейронные сети и их применение в задачах управления

- 2.1. Биологический нейрон и его основные свойства
- 2.2. Свойства биологических нейросетей
- 2.3. Математическая модель персептрона
- 2.4. Основные функции активации в базовых процессорных элементах
- 2.5. Виды, классификация нейронных сетей
- 2.6. Обучение внейронных сетях
- 2.7. Сущность основных функций нейросетей в интеллектуальных нейронных сетях
- 2.8. Основные направления развития нейротехнологий в мехатронных и робототехнических системах
 - 2.9. Характеристика алгоритмов обучения с учителем.
- 2.10. Сигмоид и его виды. Сигмоидальная производная. Роль нелинейностей функций активации в нейронных сетях. Эффект запирания сети
 - 2.11. Алгоритмы обучения без учителя, алгоритм Хебба
 - 2.12. Кластеризация. Алгоритм Кохонена
 - 2.13. Алгоритм Хемминга
 - 2.14. Нейронные сети Хопфилда
 - 2.15. Ассоциативная память. Алгоритм двусторонней ассоциативной памяти

- 2.16. Свойства алгоритмов и практическая реализация нейронных сетей
- 2.17. Алгоритм обратного распространения ошибки сигнала
- 2.18. Особенности алгоритма обратного распространения ошибки в контуре настройки объекта управления
- 2.19. Характерные особенности алгоритма обратного распространения ошибки при настройке ПИД-регулятора
- 2.20. Генетический алгоритм минимизации целевых функций и его применение в задаче оптимизации

Раздел 3. Нечеткая логика и ее применение в задачах управления

- 3.1. Определение нечеткого множества. Операции над нечеткими множествами
- 3.2. Нечеткие числа. Нечеткие бинарные отношения и соответствия
- 3.3. Определение лингвистической переменной. Нечеткие булевы переменные
- 3.4. Определение продукционного правила
- 3.5. Правила перехода к нечеткости. Определение функции принадлежности
- 3.6. Правила нечеткого вывода и устранения нечеткости (деффазификация)
- 3.7. Основные этапы нечеткого управления
- 3.8. Структура нечеткого регулятора
- 3.9. Алгоритм Мамдани
- 3.10. Алгоритм Сугено
- 3.11. Программы и программные комплексы, основанные на нечеткой логике
- 3.12. Структура ассоциативного автомата адаптивного управления
- 3.13. Нейро-нечеткое управление типовым технологическим модулем
- 3.14. Синтез закона адаптивного нейро-нечеткого управления типовым технологическим модулем

3.6 Перечень типовых простых практических заданий к экзамену

(для оценки умений)

- 1. Дать определение следующим понятиям: интеллект, искусственный интеллект, интеллектуальная система, интеллектуальная система управления
 - 2. Назвать основные элементы структурной схемы интеллектуальной системы
 - 3. Перечислить уникальные свойства биологических нейросетей
 - 4. Перечислить и дать характеристику функциям активации в нейросетях
 - 5. Перечислить основные виды классификации ИНС
- 6. Перечислить характерные особенности алгоритма обратного распространения ошибки сигнала и трудности в его реализации
- 7. Объяснить особенности применения алгоритма обратного распространения ошибки сигнала в разомкнутом контуре управления и при настройке ПИД-регулятора
 - 8. Перечислить особенности основных типов нейроуправления
 - 9. Перечислить этапы процесса нечеткого управления
 - 10. Определить правила перехода к нечеткости
 - 11. Объяснить правила перехода к нечеткости
 - 12. Объяснить нечеткие правила функционирования системы
 - 13. Объяснить правила устранения нечеткости
 - 14. Перечислить основные этапы построения экспертной системы

3.7 Перечень типовых практических заданий к экзамену

(для оценки навыков и (или) опыта деятельности)

1. Исследовать принципы построения экспертных регуляторов на основе генетических алгоритмов

- 2. Исследовать постановки задач формирования назначенной траектории движения транспортного средства на основе экспертных оценок
- 3. Исследовать алгоритм обратного распространения ошибки (back propagation) на языке MatLab с пакетом Neuronet
- 4. Исследовать алгоритмы обратного распространения ошибки в задачах программного управления и ПИД-регулирования
- 5. Исследовать алгоритмы обучения Хебба и Кохонена для настройки нейронных динамических сетей на языке Matlab с пакетом Neuronet
- 6. Исследовать реакцию системы на ступенчатую функцию и гармонический сигнал, и определить переходные функции и частотные характеристики на языке MatLab с пакетом Simulink с нейросетевой моделью регулятора и с ПИД-нейрорегулятором
- 7. Исследовать реакцию системы на ступенчатую функцию и гармонический сигнал, и определить переходную функцию и частотные характеристики на языке MatLab с пакетами Simulink, Fuzzy с нечеткой моделью регулятора
- 8. Исследовать реакцию системы на ступенчатую функцию и гармонический сигнал, и определить переходную функцию и частотные характеристики на языке MatLab с пакетами Simulink, Fuzzy с ПИД нечетким регулятором
- 9. Исследовать статические и динамические свойства системы с адаптивным нейро-нечетким регулятором

4. Методические материалы, определяющие процедуру оценивания знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности

В таблице приведены описания процедур проведения контрольно-оценочных мероприятий и процедур оценивания результатов обучения с помощью оценочных средств в соответствии с рабочей программой дисциплины.

Наименование оценочного	Описания процедуры проведения контрольно-оценочного мероприятия и процедуры оцения
средства	. , ,
Собеседование	Собеседование, предусмотренное рабочей программой дисциплины, проводится на практическом занятии. Преподаватель на практическом занятии, предшествующем занятию проведения контроля, доводит до обучающихся тему, вопросы для подготовки к собеседованию. Результаты собеседования преподаватель доводит до обучающихся сразу после завершения собеседования
Конспект	Защита конспектов, предусмотренных рабочей программой дисциплины, проводится во время практических занятий. Преподаватель на практическом занятии, предшествующем занятию проведения контроля, доводит до обучающихся: тему конспектов и требования, предъявляемые к их выполнению и защите
Лабораторная ра- бота	Защита лабораторных работ проводится во время лабораторных занятий. Во время проведения защиты лабораторной работы пользоваться учебниками, справочниками, конспектами лекций, тетрадями не разрешено. Преподаватель на лабораторной работе, предшествующей занятию проведения защиты лабораторной работы, доводит до обучающихся: номер защищаемой лабораторной работы, время на защиту лабораторной работы. Преподаватель информирует обучающихся о результатах защиты лабораторной работы сразу после ее контрольно-оценочного мероприятия

Для организации и проведения промежуточной аттестации составляются типовые контрольные задания или иные материалы, необходимые для оценки знаний, умений, навыков и (или) опыта деятельности, характеризующих этапы формирования компетенций в процессе освоения образовательной программы.

Перечень теоретических вопросов и типовые практические задания разного уровня сложности для проведения промежуточной аттестации обучающиеся получают в начале семестра через электронную информационно-образовательную среду ИрГУПС (личный кабинет обучающегося).

Описание процедур проведения промежуточной аттестации в форме экзамена и оценивания результатов обучения

Промежуточная аттестация в форме экзамена проводится путем устного собеседования по билетам или в форме компьютерного тестирования.

При проведении промежуточной аттестации в форме собеседования билеты составляются таким образом, чтобы каждый из них включал в себя теоретические вопросы и практические задания.

Билет содержит: два теоретических вопроса для оценки знаний. Теоретические вопросы выбираются из перечня вопросов к экзамену; два практических задания: одно из них для оценки умений (выбирается из перечня типовых простых практических заданий к экзамену); другое практическое задание для оценки навыков и (или) опыта деятельности (выбираются из перечня типовых практических заданий к экзамену).

Распределение теоретических вопросов и практических заданий по экзаменационным билетам находится в закрытом для обучающихся доступе. Разработанный комплект билетов (25-30 билетов) не выставляется в электронную информационно-образовательную среду Ир-ГУПС, а хранится на кафедре-разработчике фондов оценочных средств.

На экзамене обучающийся берет билет, для подготовки ответа на экзаменационный билет обучающемуся отводится время в пределах 45 минут. В процессе ответа обучающегося на вопросы и задания билета, преподаватель может задавать дополнительные вопросы.

Каждый вопрос/задание билета оценивается по четырехбалльной системе, а далее вычисляется среднее арифметическое оценок, полученных за каждый вопрос/задание. Среднее арифметическое оценок округляется до целого по правилам округления

При проведении промежуточной аттестации в форме компьютерного тестирования вариант тестового задания формируется из фонда тестовых заданий по дисциплине случайным образом, но с условием: 50 % заданий должны быть заданиями открытого типа и 50 % заданий — закрытого типа.

Образец экзаменационного билета



Экзаменационный билет № 1 по дисциплине «<u>Методы искусственного интеллекта</u> в мехатронике и робототехнике»

У	тверждаю:
Заведу	ющий кафедрой
«	» ИрГУПС

- 1. Основные понятия: интеллект, искусственный интеллект, интеллектуальная система, интеллектуальная система управления.
- 2. Биологический нейрон и его основные свойства.
- 3. Решение оптимизационной задачи с применением пакета Fuzzy Control среды Matlab/ Simulink.
- 4. Исследовать алгоритмы обратного распространения ошибки в задачах программного управления и ПИД-регулирования.